DREAME

Dreame MOVA 600 / 1000

Uživatelský manuál

Bezpečnostní pokyny

Obecné bezpečnostní pokyny

- Před použitím výrobku si pečlivě přečtěte návod k použití a porozumějte mu.
- Používejte pouze zařízení doporučené společností MOVA pro tento výrobek. Jakékoli jiné použití je nesprávné.
- Děti se během provozu stroje nesmí k němu přibližovat. Nedovolte jim, aby si v jeho blízkosti hrály.
- Nepoužívejte výrobek v místech, kde o jeho přítomnosti lidé nevědí.
- Při ručním ovládání výrobku prostřednictvím aplikace MOVAhome nespouštějte.
 Vždy choďte pěšky, dávejte si pozor na kroky na svazích a neustále udržujte rovnováhu.
- Výrobek nepoužívejte, pokud se v pracovním prostoru nacházejí lidé, zejména děti nebo zvířata.
- Při práci na veřejných prostranstvích umístěte kolem pracovní zóny výstražné značky s následujícím textem: "Pozor! Automatická sekačka na trávu! Nepřibližujte se ke stroji! Dohlédněte na děti!"
- Při práci s výrobkem noste pevnou obuv a dlouhé kalhoty.
- Abyste zabránili škodám a předešli nehodám s účastí vozidel a chodců, nezakládejte pracovní plochy ani dopravní cesty přes veřejné cesty.
- Nedotýkejte se pohybujících se nebezpečných částí, jako je například kotouč, dokud se zcela nezastaví.
- V případě zranění nebo nehody okamžitě vyhledejte lékařskou pomoc.
- Před odstraňováním ucpání, údržbou nebo prohlídkou stroje výrobek vypněte.
 Pokud výrobek abnormálně vibruje, před opětovným spuštěním jej zkontrolujte, zda není poškozen. Nepoužívejte výrobek, pokud jsou některé jeho části poškozené.

- Vyhněte se instalaci hlavního kabelu v místech, kde by se výrobek řezal. Při instalaci kabelu postupujte podle dodaných pokynů.
- Používejte pouze nabíjecí stanici, která je součástí balení. Nesprávné použití může vést k úrazu elektrickým proudem, přehřátí nebo úniku korozivní kapaliny z baterie. Pokud dojde k úniku elektrolytu, vypláchněte jej vodou nebo neutralizačním prostředkem a v případě, že se žíravá kapalina dostane do očí, vyhledejte lékařskou pomoc.
- Při připojování hlavního kabelu do zásuvky použijte proudový chránič (RCD) s maximálním vypínacím proudem 30 mA.
- Používejte pouze originální baterie doporučené společností MOVA. Při použití neoriginálních baterií nelze zaručit bezpečnost výrobku. Nepoužívejte nenabíjecí baterie.
- Prodlužovací kabely udržujte mimo nebezpečné cesty, abyste zabránili poškození, které by mohlo vést ke kontaktu s elektrickým proudem.
- Obrázky v tomto dokumentu jsou pouze orientační. Vždy se řiďte skutečným výrobkem.
- Nikdy nedovolte, aby stroj obsluhovaly děti, osoby se sníženými fyzickými, smyslovými nebo duševními schopnostmi nebo osoby bez zkušeností a znalostí. Místní předpisy mohou stanovit věková omezení pro obsluhu.
- Poškozený kabel nepřipojujte ani se ho nedotýkejte, dokud není odpojen od elektrické zásuvky. Pokud se kabel poškodí během provozu, okamžitě jej odpojte. Opotřebovaný nebo poškozený kabel zvyšuje riziko úrazu elektrickým proudem a musí být vyměněn servisním technikem.
- Netlačte na výrobek příliš silně nebo rychle, mohlo by dojít k jeho poškození.
- Abyste dodrželi předpisy pro vystavení rádiovým vlnám, dodržujte minimální vzdálenost **35 cm** mezi zařízením a lidským tělem.
- Při dobíjení baterie používejte pouze odnímatelnou napájecí jednotku, která je součástí tohoto spotřebiče.

Bezpečnostní pokyny pro instalaci

- Neumisťujte nabíjecí stanici na místa, kde by o ni mohli lidé zakopnout.
- Neinstalujte nabíjecí stanici na místech, kde hrozí riziko stojaté vody.
- Zajistěte, aby nabíjecí stanice a veškeré příslušenství byly instalovány ve vzdálenosti nejméně 60 cm od hořlavých materiálů. Porucha nebo přehřátí nabíjecí stanice nebo napájecího zdroje může představovat nebezpečí požáru.

Bezpečnostní pokyny pro provoz

- Udržujte ruce a nohy mimo dosah rotujících nožů. Nikdy nedávejte ruce nebo nohy do blízkosti nebo pod zapnutý výrobek.
- Za provozu výrobek nezvedejte ani s ním nehýbejte.
- Pokud se v pracovním prostoru nacházejí lidé, zejména děti nebo zvířata, použijte parkovací režim nebo nastavte výrobek do polohy OFF.
- Dbejte na to, aby se v pracovním prostoru nenacházely žádné překážky, jako jsou kameny, větve, nářadí nebo hračky, protože by mohly při kontaktu s noži způsobit jejich poškození.
- Nepokládejte na výrobek ani na nabíjecí stanici žádné předměty.
- Pokud tlačítko **STOP** nefunguje správně, výrobek nepoužívejte.
- Zabraňte střetu výrobku s lidmi nebo zvířaty. Pokud se do dráhy výrobku dostane osoba nebo zvíře, okamžitě jej zastavte.
- Pokud výrobek nepoužíváte, vždy jej nastavte do polohy OFF.
- Nepoužívejte výrobek současně s výsuvným zavlažovačem. Pomocí funkce Plán zabraňte současnému provozu výrobku a zavlažovače.
- Vyvarujte se instalace výrobku v blízkosti výsuvných postřikovačů nebo umístění připojovacího kanálu v těchto oblastech.
- Nepoužívejte výrobek na místech se stojatou vodou, zejména po silném dešti nebo při hromadění vody.

Bezpečnost baterií

Lithium-iontové baterie mohou **explodovat** nebo **způsobit požár**, pokud jsou rozebrány, zkratovány nebo vystaveny **vodě, ohni nebo vysokým teplotám**. Zacházejte s nimi opatrně - baterii nerozebírejte, neotvírejte ani nevystavujte mechanickému zacházení. Baterie skladujte mimo dosah **přímého slunečního záření**.

- Používejte pouze nabíječku a napájecí zdroj dodané výrobcem. Použití nevhodné nabíječky nebo napájecího zdroje může způsobit úraz elektrickým proudem nebo přehřátí.
- NEPOKOUŠEJTE SE BATERIE OPRAVOVAT NEBO UPRAVOVAT! Neoprávněné opravy mohou vést k vážnému zranění, výbuchu nebo úrazu elektrickým proudem. Pokud dojde k úniku, uvolněné elektrolyty jsou korozivní a toxické.
- Tento spotřebič obsahuje **baterie**, **které by měl vyměňovat pouze kvalifikovaný personál**.

Zbytková rizika

Abyste předešli zranění, **používejte** při výměně nožů **vždy ochranné rukavice**.

Symboly a nálepky

Symbol	Varování
	VAROVÁNÍ - Před použitím stroje si přečtěte návod k použití.
	VAROVÁNÍ - Při práci se strojem dodržujte bezpečnou vzdálenost.
	VAROVÁNÍ - Před prací na stroji nebo jeho zvedáním aktivujte vypínací zařízení.
	VAROVÁNÍ - Na stroji nejezděte.
X	VAROVÁNÍ - Nelikvidujte tento výrobek jako běžný domovní odpad. Recyklujte jej v souladu s místními předpisy.

Shoda a elektrické symboly

Symbol	Význam
CE	Tento výrobek je v souladu s platnými směrnicemi ES.
	Třída III - označuje elektrickou ochranu třídy III.
	Před nabíjením si přečtěte návod k použití.
	Stejnosměrný proud - výrobek pracuje na stejnosměrný proud.
	Třída II - označuje dvojitou izolaci pro elektrickou bezpečnost.

Zamýšlené použití

Tento zahradní výrobek je určen k **sekání trávy v domácnosti**. Pracuje často a udržuje **zdravější a lépe vypadající trávník**. V závislosti na velikosti vašeho trávníku lze sekačku naprogramovat tak, aby pracovala v různých časech a s různou frekvencí.

Tento výrobek není vhodný k hloubení, zametání nebo odstraňování sněhu.

Balení



- 1. Ochranný kryt LiDAR
- 2. **Robot**
- 3. Nabíjecí věž (s prodlužovacím kabelem 10 m)
- 4. Základní deska
- 5. Napájení¹
- 6. Čisticí kartáč
- 7. Šrouby × 8, šestihranný klíč
- 8. Náhradní čepele a šrouby²
- 9. Uživatelská příručka
- 10. Hadřík bez žmolků
- 11. Stručný průvodce

Další poznámky

- MOVA 600 a MOVA 600 Kit jsou vybaveny **napájecím zdrojem 1,5 A**. MOVA 1000 je vybavena **zdrojem napájení 3 A**.
- MOVA 600 a MOVA 1000 obsahují **9 náhradních nožů a šroubů**. Sada MOVA 600 obsahuje **81 náhradních nožů a šroubů**.

Schéma



Senzor

Lidar

Senzor LiDAR shromažďuje informace o prostředí a pomáhá robotovi s určováním polohy, detekcí překážek a detekcí vody a nečistot.

- Rozsah detekce: 30 metrů při 10% odrazivosti
- Zorné pole: 360° (horizontálně) × 59° (vertikálně)

Instalace

Výběr vhodného místa

- Umístěte nabíjecí stanici na rovný povrch poblíž okraje trávníku a do blízkosti elektrické zásuvky. Ujistěte se, že se nachází v oblasti se silným signálem Wi-Fi.
- **Poznámka:** Pomocí mobilního zařízení zkontrolujte sílu signálu Wi-Fi ve zvoleném místě. Silný signál zajistí stabilní spojení mezi robotem a aplikací.
- **Důležité:** Ujistěte se, že je půda dostatečně měkká pro instalaci šroubů.
- **Důležité:** Pokud umístíte nabíjecí stanici na svah, dbejte na to, aby sklon nebyl příliš strmý, aby robot neuklouzl a nedokázal se připojit.



- Po všech stranách (vlevo, vpravo a vpředu) nabíjecí stanice udržujte alespoň 1 metr volného prostoru.
- Zajistěte, aby tráva kolem nabíjecí stanice byla kratší než 6 cm. Pokud je tráva vyšší, posekejte ji nejprve pomocí tlačné sekačky. Vysoká tráva může robotovi bránit v návratu do nabíjecí stanice.



Instalace nabíjecí stanice

Základní desku připevněte k zemi pomocí dodaných šroubů a šestihranného klíče.



• Vložte nabíjecí věž do základní desky, dokud nezapadne na místo.



• Připevněte čisticí kartáček k nabíjecí věži tak, že zarovnáte výstupek se štěrbinou.



• Připojte napájecí zdroj k prodlužovacímu kabelu a poté jej zapojte do elektrické zásuvky. Napájecí zdroj udržujte ve výšce alespoň **30 cm** nad zemí.



 Poznámka: Indikátor LED na nabíjecí stanici svítí po připojení napájení trvale modře.

• Sejměte ochranný kryt ze senzoru LiDAR.



- Umístěním robota do nabíjecí stanice zahájíte nabíjení. Zkontrolujte, zda jsou nabíjecí kontakty robota i stanice správně připojeny.
 - **Poznámka:** Při úspěšném nabíjení robota **bliká** kontrolka **zeleně**.
 - Poznámka: Pokud chcete přidat garáž pro větší ochranu, použijte garáž
 MOVA určenou pro tento model, která je k dispozici v obchodech nebo online. Použití jiné garáže než MOVA může způsobit problémy s nabíjením.



Indikátor LED na nabíjecí stanici

Barva světelného	Význam
Blikající/pevná červená	1. Došlo k problému s nabíjecí stanicí, například k
	problému s nabíjecím proudem nebo napětím.
	2. Robot je připojen k nabíjecí stanici, ale nabíjení je
	abnormální (např. zkrat v nabíjecích kontaktech).
Plná modrá	Nabíjecí stanice je napájena, ale robot není momentálně připojen.
Bliká zeleně	Robot se aktivně nabíjí v nabíjecí stanici.
Plně zelená	Robot je v nabíjecí stanici a je plně nabitý.

Příprava na první použití

Seznámení s ovládacím panelem



Ovládací prvky

Tlačítko	Funkce
Power	 - Chcete-li robota zapnout, vložte bezpečnostní klíč a nastavte jej do polohy ON. Stiskněte a podržte tlačítko v po dobu 2 sekund. - Chcete-li robota vypnout, ujistěte se, že se nachází mimo nabíjecí stanici, a poté stiskněte a podržte tlačítko v po dobu 2 sekund. Nastavením bezpečnostního klíče do polohy OFF se robot rovněž vypne.
Seka	Chcete-li spustit celoplošné sečení nebo obnovit pozastavený úkol, stiskněte tlačítko DI a poté do 5 sekund stiskněte tlačítko OK.
Hom	- Chcete-li robota odeslat zpět do nabíjecí stanice, stiskněte tlačítko 🏠 a poté do 5 sekund stiskněte tlačítko OK .
ОК	 Chcete-li deaktivovat bezpečnostní zámek a povolit ovládání aplikací, stiskněte dvakrát tlačítko OK. Chcete-li povolit režim párování Bluetooth, stiskněte a podržte tlačítko OK po dobu 3 sekund. Chcete-li potvrdit akci na ovládacím panelu, stiskněte jednou tlačítko OK.
Sekat + OK	 Chcete-li robota resetovat do továrního nastavení, stiskněte a podržte tlačítko **>

Zastavte	- Stisknutím tlačítka Stop robota zastavíte a aktivujete bezpečnostní
	zámek. Ovládání aplikace bude deaktivováno.
	- Dvakrát stiskněte tlačítko OK pro deaktivaci bezpečnostního zámku.

Bezpečnostní klíč



- Před zapnutím robota otočte bezpečnostní klíč do polohy **ON**.
- Otočením bezpečnostního klíče do polohy **OFF** se robot automaticky vypne.
- Bezpečnostní klíč můžete vyjmout, když je ve vypnuté poloze. Bez klíče se robot nezapne.
- **Poznámka:** Pokud ztratíte bezpečnostní klíč, kontaktujte tým poprodejní podpory a vyžádejte si jeho výměnu.

Kontrolky na ovládacím panelu

Stav robota 🖄

- Bliká zeleně: Robot se nabíjí v nabíjecí stanici.
- **Plně zelená:** Baterie je plně nabitá.
- Plně červená: Došlo k chybě.
- Bliká modře: Robot provádí úkol nebo je zastaven.
- Bliká modře: Robot se zapíná.
- **Plně modrá:** Robot je v pohotovostním režimu.



• Plně modrá: Robot je úspěšně připojen k aplikaci.



• **Plně modrá:** Ovládací panel je prostřednictvím aplikace uzamčen. Funkci "Dětský zámek" můžete povolit nebo zakázat v nastavení aplikace.

Počáteční nastavení

Před prvním zapnutím robota proveďte následující kroky, abyste se ujistili, že je připraven k provozu:

• Otevřete horní kryt a otočte bezpečnostní klíč do polohy **ON**.



- Stisknutím a podržením tlačítka napájení⁽¹⁾ na ovládacím panelu na 2 sekundy robota zapněte.
 - **Poznámka:** Když je robot zapnutý, **indikátor stavu** na ovládacím panelu **svítí modře**.
 - Poznámka: Robot se automaticky zapne, když je umístěn v nabíjecí stanici.



• **Důležité:** Aby se robot zapnul, musí být bezpečnostní klíč nainstalován a nastaven do polohy **ON.**

Připojení robota k internetu

• Naskenujte QR kód a stáhněte si aplikaci **MOVAhome** do svého mobilního zařízení. Po instalaci si vytvořte účet a přihlaste se.



www.robotworld.cz

 Aplikaci MOVAhome si můžete stáhnout také z App Store nebo Google Play.





Před nastavením sítě

- Zkontrolujte, zda jsou robot a vaše mobilní zařízení připojeny ke stejné síti Wi-Fi.
- Udržujte mobilní zařízení ve vzdálenosti do 10 metrů od robota.
- Povolte v mobilním zařízení funkci **Bluetooth**.

Připojení robota k aplikaci

- Otevřete aplikaci **MOVAhome**.
- Vyberte jednu z následujících metod připojení:
 - QR kód: Klepněte na Device a klepnutím na Scan QR code se připojte.
 Naskenujte QR kód umístěný uvnitř horního krytu robota.



- Ruční přidávání: Přejděte na Device a klepněte na + Add, poté vyberte model robota.
- **Automatické zjišťování:** Robot vyhledá zařízení v okolí. Vyberte robota z nalezeného seznamu.

- **Připojení k síti Wi-Fi** dokončete podle pokynů v aplikaci.
 - o Důležité: Použijte jednopásmovou síť 2,4 GHz nebo dvoupásmovou síť 2,4/5 GHz.
 - Důležité: Ujistěte se, že síť Wi-Fi nemá bránu firewall ani šifrování, jinak 0 může dojít k selhání připojení.
 - Poznámka: Pro dálkové ovládání robota bez Wi-Fi můžete zakoupit propojovací modul.
- Stisknutím a podržením tlačítka **OK** na ovládacím panelu na **3 sekundy** přejděte do režimu párování Bluetooth.
- Spárování dokončete podle pokynů v aplikaci. •



Jak odvázat robota?

Po úspěšném spárování se robot automaticky propojí s vaším účtem MOVAhome. Každé zařízení může být vždy propojeno pouze s jedním účtem a před spárováním s novým účtem musí být propojení zrušeno.

Odvázání robota:

- Otevřete aplikaci **MOVAhome** a přejděte na **Device**. •
- Pod obrázkem robota najděte jeho jméno. Pokud máte více robotů, vyberte • přejetím doleva nebo doprava toho, kterého chcete upravit.

Klepněte na 🦱 vedle jména robota.

Vyberte možnost **Odstranit**.

Jak se odhlásit nebo smazat účet MOVAhome?

- Otevřete aplikaci **MOVAhome** a přejděte na **1** Me > Account.
- Vyberte možnost **Odhlásit se** nebo **Smazat účet**.

Jak sdílet svého robota?

- Otevřete aplikaci **MOVAhome** a přejděte na **Device**.
- Pod obrázkem robota najděte jeho jméno. Pokud máte více robotů, přejeďte prstem doleva nebo doprava a vyberte toho, kterého chcete sdílet.
- Klepněte na *vedle jména robota.*
- Vyberte možnost **Sdílení zařízení**.

Mapování zahrady

Před zahájením mapování se ujistěte, že:

- Úroveň nabití baterie robota je vyšší než **50 %**.
- Ochranný kryt LiDAR je odstraněn.



• Robot je správně připojen k nabíjecí stanici.



Vytvoření virtuální hranice

- Zahájení procesu mapování
 - V aplikaci **MOVAhome** klepněte na možnost **Zahájit vytváření**.
 - Robot zkontroluje svůj stav, provede kalibraci a automaticky opustí nabíjecí stanici za účelem kalibrace.



• Nastavení výchozího bodu

- Pomocí funkce dálkového ovládání v aplikaci můžete robota přesunout k okraji trávníku.
- Klepnutím na položku Nastavit počáteční bod označte začátek virtuální hranice.



• Definice obvodu

- Pomocí dálkového ovládání naveďte robota po obvodu trávníku.
- **Důležité:** Během vytváření hranic robotem ručně nepohybujte, protože by to mohlo narušit proces mapování.
- Důležité: Před dokončením procesu mapování robota dálkově nedokládejte. Zablokování LiDARu může způsobit chyby při mapování.

• Pokyny pro přesnost mapování

 Při dálkovém ovládání robota se pohybujte do vzdálenosti 5 metrů za ním.



 Robot se dokáže pohybovat po svazích se sklonem až 45 % (24°), ale pro lepší výkonnost sečení by měly být svahy ideálně menší než 25 % (14°).



 Úzké oblasti o šířce menší než 1 metr by měly být označeny jako cesty, aby robot mohl projet.



 Pokud je váš trávník o více než 3 cm vyšší než přilehlý terén, udržujte robota alespoň 10 cm od okraje. Pokud je trávník rovný, může robot přejíždět, aby lépe pokryl trávník.



 Úhel natočení by měl být větší než 90°, aby byly řezy čisté. Ostré otáčky (menší než 90°) mohou vést k nerovnoměrnému sečení.



- Dokončení nastavení hranic
 - Jakmile se robot vrátí do vzdálenosti 1 metru od výchozího bodu, klepněte v aplikaci na možnost Close Boundary.
 - Virtuální hranice se dokončí automaticky.





Nastavení zón zákazu vstupu

Přestože se robot dokáže automaticky vyhýbat překážkám, je důležité vymezit **zóny, do kterých se nesmí vstupovat**, pro oblasti s potenciálním nebezpečím, jako jsou **bazény, pískoviště nebo strmé srázy**.

Objekty, které chcete chránit (např. **květinové záhony, trampolíny, zeleninové záhony nebo obnažené kořeny stromů**), označte v aplikaci jako **zóny se zákazem vstupu**:

- Klepnutím na zónu zákazu vstupu v aplikaci vytvoříte tyto zakázané oblasti.
- Případně můžete přejít na stránky^A > Úpravy mapy a po dokončení mapování přidat nebo odebrat zóny zákazu vstupu.



Vytváření a rozšiřování pracovních zón

Vytvoření dalších zón

- Pokud je váš trávník rozdělen silnicemi nebo jinými oddělovacími prvky, klepněte v aplikaci na položku Pracovní zóna a přidejte další pracovní oblasti pomocí dálkového ovládání.
- Po dokončení mapy můžete přidávat, odstraňovat nebo upravovat zóny v nabídce^A > Úprava mapy.



Rozšíření stávajících zón

- Chcete-li rozšířit stávající oblast, klepněte v aplikaci na položku **Pracovní zóna**.
- Pokud se dvě zóny překrývají, automaticky se sloučí.
- Případně můžete existující zónu rozšířit později prostřednictvím[&] > Úpravy mapy > Pracovní zóna.



Oddělování a kombinování zón

Chcete-li rozdělit velkou zónu na menší nebo sloučit více zón do jedné, přejděte na více zón do jedné, přejděte





Nastavení cest pro izolované zóny

U **izolovaných zón** vytvořte **cestu, která** je propojí. Zóny **bez cesty** budou pro robota **nepřístupné**.

- Poznámka: Ve výchozím nastavení robot pouze sleduje cestu bez sekání trávy.
- **Důležité:** Pokud je trávník oddělen průchodem **vyšším než 3 cm**, přidejte **rampu** nebo **šikmý povrch**, abyste umožnili pohyb.



Propojení dvou izolovaných pracovních zón

- Klepněte na **Path** a **dálkově ovládejte** robota, abyste vytvořili **spojení** mezi pracovními oblastmi.
- Důležité: Ujistěte se, že počáteční a koncový bod cesty leží uvnitř pracovní zóny.



Připojení pracovní plochy k nabíjecí stanici

- Pokud se **nabíjecí stanice** nachází **mimo mapovanou pracovní oblast**, vytvořte **cestu k** jejímu připojení.
- Důležité: Jeden konec cesty musí být uvnitř pracovní zóny a druhý v blízkosti nabíjecí stanice.
- Důležité: Před dokončením mapování robota dálkově nedokládejte, protože by mohlo dojít k zablokování LiDARu a k selhání mapování.



Dokončení mapy

Po nastavení všech **pracovních oblastí, cest a zón se zákazem vstupu** klepněte v aplikaci na tlačítko **Dokončit mapu** a dokončete proces mapování.



Přidání druhé mapy

Pokud **přední a zadní zahrada nejsou propojené**, můžete vytvořit **druhou mapu**:

- Po dokončení první mapy klepněte na tlačítko **Přidat mapu** a začněte mapovat druhou oblast.
- Případně přejděte na^A > Úprava mapy a po dokončení prvního mapování klepněte na Přidat mapu.
- Po vytvoření druhé mapy můžete mezi mapami přepínat pomocí nabídky^{AD} > Úprava mapy.

Poznámky:

- Při přepínání map se použije **aktuální plán a nastavení sečení**.
- Pro druhou mapu si můžete zakoupit **další nabíjecí stanici**. Se samostatnou nabíjecí stanicí stačí **robota** mezi mapami **přesouvat ručně**.



Operace

První zahájení sečení

Příprava před sečením:

- Pomocí tlačné sekačky posekejte trávu na 10 cm nebo níže.
- Odstraňte překážky, jako jsou odpadky, listí, hračky, dráty a kameny.
- Zajistěte, aby se během sekání trávníku na trávníku nenacházely děti a domácí zvířata.
- Vyplňte všechny **díry** v trávníku.
- Nastavení **preferencí sečení** v aplikaci (např. výška sečení, směr, účinnost).



Zahájení sečení:

- Otevřete **horní kryt,** abyste získali přístup k ovládacímu panelu.
- Stiskněte tlačítko (Sekání) a do 5 sekund stiskněte tlačítko OK. Robot opustí nabíjecí stanici a začne sekat celou plochu.
 - Případně klepněte na tlačítko **Start** v aplikaci a začněte sekat.



• Zavřete horní kryt.

Pozastavení sečení

- Stiskněte tlačítko **Stop** na robotovi nebo klepněte na možnost **Pauza** v aplikaci.
- **Poznámka:** Pokud stisknete tlačítko **Stop,** nelze robota restartovat přímo z aplikace.
- Chcete-li obnovit **ovládání aplikace**, stiskněte **dvakrát** tlačítko **OK** na ovládacím panelu, čímž vypnete bezpečnostní zámek.



Obnovení sečení

- Pokud je robot zastaven, stiskněte tlačítko▷ (Sekání) a do 5 sekund stiskněte tlačítko **OK**.
- Robot bude pokračovat v předchozím úkolu sečení.
- Případně klepněte na tlačítko **Pokračovat** v aplikaci a sekání znovu spusťte.



Návrat do nabíjecí stanice

- Chcete-li zastavit sečení a poslat robota zpět do **nabíjecí stanice**, stiskněte tlačítko
 (Home) a poté do 5 sekund stiskněte tlačítko **OK**.
- Robot **se automaticky vrátí** k nabíjecí stanici, kde se nabije.
- Případně můžete v aplikaci klepnout na možnost **Spustit návrat na stanici** a poslat robota zpět.



Aplikace MOVAhome

Aplikace **MOVAhome** nabízí různé funkce nad rámec dálkového ovládání, například:

- Přizpůsobení nastavení sečení.
- Použití různých režimů sečení.
- Volná úprava mapy.
- Úprava harmonogramu sečení.

Režimy sečení

Robot nabízí několik režimů sečení, které lze přepínat prostřednictvím aplikace:

- Celoplošné sečení
- Zónové sečení
- Sekání okrajů
- Bodové sečení
- Ruční režim



Výška sečení

- Výšku sečení nastavíte **otáčením knoflíku** na robotu.
- Výšku lze nastavit v rozmezí **20 až 60 mm**.



Tvary sečení

- Přizpůsobte si trávník přidáním tvarů prostřednictvím > Úprava mapy > Tvary v aplikaci.
- Definované tvary budou **vyloučeny ze** sečení ve všech režimech.
- V části **Tvary** můžete upravit jejich **polohu, velikost** nebo **je odstranit**.



Plán sečení

- Po prvním mapování robot automaticky vygeneruje dva týdenní plány sečení podle velikosti trávníku:
 - "Rozvrh Spr/Sum" (jaro/léto)
 - "Plán Aut/Win" (podzim/zima)
- Podrobné rozvrhy v aplikaci upravíte klepnutím na ikonu kalendáře.
- Poznámka: Chcete-li zabránit rušení, přejděte do nabídky Nastavení > Nerušit a nastavte klidové hodiny.



Dětský zámek

- Neautorizovanému ovládání zabráníte povolením dětského zámku v nastavení.
- Po aktivaci se ovládací panel uzamkne.
- Odemkněte ji pomocí **aplikace**.



Ochrana proti dešti

- Pokud v nastavení povolíte ochranu proti dešti, sečení se automaticky přeruší, když prší.
- Robot se vrátí do **nabíjecí stanice** a po vysušení bude pokračovat v práci.
- Výchozí doba ochrany: Nastavitelná v aplikaci: 3 hodiny.



Ochrana proti mrazu

- Pokud teplota klesne **pod 6 °C**, sečení se přeruší, aby se zabránilo poškození.
- Baterie **se** také **přestane nabíjet** z důvodu ochrany.
- V nastaveních povolte ochranu proti mrazu, aby se sečení přerušilo při teplotě≤ 6 °C a pokračovalo při teplotě ≥ 11 °C.



Bezpečnostní prvky

Alarm výtahu

- Je-li tato funkce povolena, alarm **se spustí**, pokud je robot zvednut.
- Ovládání aplikace bude zakázáno.
- Chcete-li obnovit ovládání aplikace, stiskněte dvakrát tlačítko **OK** na ovládacím panelu.



Alarm mimo mapu

- Pokud robot opustí mapovanou oblast, aktivuje se alarm a robot se zablokuje.
- (Vyžaduje instalaci modulu Link.)



• Pomocí modulu Odkaz můžete sledovat polohu robota v Mapách Google.



Vlastní doba nabíjení

- Nastavení vlastních hodin nabíjení prostřednictvím **Nastavení > Nabíjení**.
- Robot se při nízkém stavu nabije na 20 % a plně se dobije pouze během určené doby.
- Upravit:
 - Úroveň nabití baterie pro automatické dobíjení
 - Úroveň nabití baterie pro obnovení úloh



Poznámka:

- Společnost MOVA průběžně vydává aktualizace OTA (Over-the-Air) pro firmware a aplikaci.
- Povolte **automatickou aktualizaci**, abyste byli neustále informováni o nových funkcích.

Údržba

Abyste zajistili optimální výkon a dlouhou životnost robota, pravidelně jej čistěte a podle potřeby vyměňujte opotřebované díly:

Část	Frekvence výměny
Čepele	Každých 6-8 týdnů nebo dříve
Čisticí kartáč	Každých 12 měsíců nebo dříve

Poznámka:

- Zkontrolujte zbývající životnost nožů a čisticího kartáčku v aplikaci Nastavení > Spotřební materiál a údržba.
- Po výměně spotřebního materiálu klepněte v aplikaci na položku **Vyměnil jsem**, čímž časovač vynulujete.

Pokud máte na zahradě určené body úklidu, nastavte je prostřednictvím
 Nastavení > . Přejděte na Bod údržby > Upravit bod. Poté klepněte na možnost Přejít a pošlete robota na tato místa k údržbě.

Čištění

Pravidelně robota čistěte, aby se na něm nehromadila posekaná tráva a nečistoty, které mohou ovlivnit jeho sekání, dokování a pohyb. Pro dosažení nejlepších výsledků používejte **čisticí sadu**.

▲ Varování: Před čištěním robota **vypněte** a nastavte bezpečnostní klíč do polohy **OFF**. Odpojte nabíjecí stanici ze zásuvky.

▲ **Upozornění:** Před otočením robota vzhůru nohama se ujistěte, že je **ochranný kryt LiDAR** nasazen, aby nedošlo k jeho poškození.

Čištění pouzdra, šasi a kotouče s noži

• Vypněte robota a otočte bezpečnostní klíč do polohy OFF.





• Zakryjte senzor LiDAR ochranným krytem.



• Obraťte robota vzhůru nohama.



- Vyčistěte kryt, **kotouč nože** a **podvozek** pomocí **hadice**.
 - **A Varování:** Nedotýkejte se **nožů**. Při čištění používejte **rukavice**.
 - A Upozornění: Nepoužívejte vysokotlaké pračky ani čisticí prostředky.



• Senzor LiDAR otřete hadříkem, který nepouští vlákna.



Čištění nabíjecích kontaktů

• Otřete nabíjecí kontakty robota a nabíjecí stanice čistým suchým hadříkem.



Čištění hnacích kol

• Pro zachování dobré trakce odstraňte z kol bláto a nečistoty kartáčem.



Výměna součástí

Výměna lopatek

Chcete-li zachovat optimální řezný výkon, vyměňujte nože **každých 6-8 týdnů** nebo dříve. Používejte pouze **originální nože MOVA**.

▲ Varování: Před výměnou nožů **vypněte** robota a otočte bezpečnostní klíč do polohy **OFF**. Během procesu používejte **ochranné rukavice**.

Poznámka: Pro zachování vyváženého sekání vyměňujte vždy **všechny tři nože** současně.

Kroky pro výměnu nožů:

• Vypněte robota a nastavte bezpečnostní klíč do polohy OFF.



• Zakryjte senzor LiDAR ochranným krytem.



• Položte robota na **měkký povrch** a otočte ho **vzhůru nohama**.



• Šrouby povolte křížovým šroubovákem.



• Vyjměte postupně **tři nože**.



• Vyrovnejte otvory nového nože s kotoučem a pevně utáhněte šrouby.



• Před dalším použitím robota se ujistěte, že se nože volně otáčejí.

Výměna čisticího kartáče

- Časem se může čisticí kartáček senzoru LiDAR roztřepit nebo poškodit, čímž se sníží účinnost čištění.
- Chcete-li zachovat optimální výkon, vyměňte čisticí kartáček každých 12 měsíců nebo dříve.



Údržba baterií

Při **dlouhodobém skladování** nabíjejte robota **každých 6 měsíců,** abyste zabránili poškození baterie.

- Nenabíjejte baterii, pokud je okolní teplota vyšší než 45 °C nebo nižší než 6 °C.
- Pro skladování je doporučený rozsah teplot baterie:
 - Dlouhodobé skladování: -10 °C až 35 °C
 - Optimální skladování pro minimalizaci poškození: 0°C až 25°C

Poznámka: Životnost baterie závisí na četnosti používání a počtu provozních hodin. Pokud se baterie poškodí nebo se stane nenabíjecí, zlikvidujte ji řádně podle **místních předpisů pro recyklaci**.

Režim nabíjení s nízkou spotřebou energie

Povolením tohoto režimu deaktivujete **nenabíjecí funkce** (včetně síťového připojení), abyste zachovali životnost baterie.

- **Povolení:** Stiskněte a podržte **současně** tlačítka [▶] a△ (Home) a poté **pětkrát** rychle stiskněte tlačítko **OK**. Uslyšíte **hlasovou výzvu** potvrzující aktivaci.
- Zakázání: Restartujte robota.

Zimní skladování

Pro robota:

- Před uskladněním baterii plně **nabijte**.
- Před uskladněním na zimu robota důkladně vyčistěte.
- Nasaďte ochranný kryt LiDAR.
- Skladujte robota v suchu a na suchém místě při teplotě nad 0 °C.

Pro nabíjecí stanici:

- Nabíjecí stanici odpojte od sítě a uložte ji **na suchém a chladném místě,** mimo dosah **přímého slunečního záření**.
- Poznámka: Po zimním uskladnění znovu nainstalujte nabíjecí stanici a umístěte do ní robota k nabíjení.
 - Pokud přesunete nabíjecí stanici na nové místo, robot automaticky aktualizuje polohu stanice.
 - Pokud dojde k chybám při určování polohy v důsledku výrazných změn v zahradě, doporučujeme oblast přemapovat.

Doprava

Při **přepravě na dlouhé vzdálenosti** dodržujte tyto pokyny:

- Vypněte robota a otočte bezpečnostní klíč do polohy OFF.
- Pokud je to možné, použijte originální obal.
- Nasaďte ochranný kryt LiDAR.

▲ Varování: Před přepravou robota vždy vypněte a otočte bezpečnostní klíč do polohy OFF.

▲ Upozornění: Zvedejte robota pomocí zadní rukojeti a dbejte na to, aby byl kotouč nože mimo dosah vašeho těla.

Řešení problémů

Robot není připojen k aplikaci.

Příčina:

- Robot není v dosahu Wi-Fi ani Bluetooth.
- Robot je vypnutý nebo se restartuje.

Řešení:

- Zkontrolujte, zda robot dokončil zapnutí.
- Zkontrolujte, zda směrovač pracuje správně.
- Přibližte se k robotu a navažte spojení Bluetooth.

Robot byl zvednut.

Příčina:

• Kolo není na zemi.

Řešení:

- Umístěte robota zpět na rovnou plochu.
- Robota odemknete dvojím stisknutím tlačítka **OK**.
- Zajistěte rovný pracovní povrch, protože robot nemůže přejíždět přes předměty vyšší než 3 cm.

106

Robot se naklonil.

Příčina:

• Robot se naklání o více než 37°.

Řešení:

- Postavte robota zpět na rovnou plochu.
- Robota odemknete dvojím stisknutím tlačítka **OK**.
- Ujistěte se, že robot pracuje na vhodném povrchu, protože nemůže stoupat po svazích větších než **45 % (24°)**.

Robot v pasti.

Příčina:

• Robot se zasekl a nemůže se pohybovat.

Řešení:

- Odstraňte všechny okolní překážky a zkuste to znovu.
- Ručně přesuňte robota na **rovné a volné místo** uvnitř mapované oblasti a znovu spusťte úkol.
- Pokud problém přetrvává, zkuste to znovu po připojení robota k nabíjecí stanici.
- Zkontrolujte, zda nejsou v zemi díry; před sečením je zasypte, aby robot neuvízl.
- Pokud je tráva **vyšší než 10 cm**, upravte výšku vyhýbání se překážkám nebo použijte tlakovou sekačku.
- Pokud robot často uvízne na stejném místě, nastavte oblast jako zónu zákazu vstupu.

Chyba levého/pravého zadního kola.

Příčina:

• Kolo se nemůže otáčet nebo motor kola nefunguje správně.

- Vyčistěte zadní kola a zkuste to znovu.
- Pokud problém přetrvává, restartujte robota.
- Pokud problém přetrvává, obraťte se na **poprodejní podporu**.

Kotouč s noži se nemůže otáčet.

Příčina:

• Zasekl se kotouč nebo je problém s řezacím motorem.

Řešení:

- Vyčistěte **kotouč** a zkuste to znovu.
- Zajistěte, aby **výška** okolní **trávy byla nižší než 10 cm**. V případě potřeby použijte k sečení trávníku předem tlakovou sekačku.
- Pokud je pod kotoučem nože voda, přemístěte robota na suché místo a zkuste to znovu.
- Pokud problém přetrvává, restartujte robota.
- Pokud problém přetrvává, obraťte se na **poprodejní podporu**.

Chyba nárazníku.

Příčina:

• Snímač předního nárazníku se spouští nepřetržitě.

- Zkontrolujte, zda je robot zachycen o překážku.
- Jemným **poklepáním na nárazník** zajistěte jeho volný pohyb.
- Pokud problém přetrvává, restartujte robota.
- Pokud problém přetrvává, obraťte se na **poprodejní podporu**.

Chyba při nabíjení

Příčina:

 Robot se připojí k nabíjecí stanici, ale je problém s nabíjecím proudem nebo napětím.

Řešení:

- Zkontrolujte, zda je nabíjecí stanice správně připojena k napájení.
- Zkontrolujte, zda jsou nabíjecí kontakty robota a nabíjecí stanice čisté.
- Po ověření připojení zkuste robota **znovu** připojit k **nabíjecí stanici**.
- Pokud problém přetrvává, kontaktujte poprodejní servis.

Příliš vysoká teplota baterie

Příčina:

• Teplota baterie **je** ≥ **60** °C.

Řešení:

- Robota používejte při okolní teplotě nižší než 40 °C a počkejte, až se teplota baterie automaticky sníží.
- Vypněte robota a po nějaké době jej znovu spusťte.
- Pokud problém přetrvává, kontaktujte poprodejní servis.

Teplota baterie je vysoká

Příčina:

• Teplota baterie **je** ≥ **45** °C.

- Nabíjení může selhat, pokud **teplota baterie překročí 45 °C**.
- Robota používejte **při okolní teplotě nižší než 40 °C**.

Teplota baterie je nízká

Příčina:

• Teplota baterie **je ≤ 6 °C**.

Řešení:

- Nabíjení může selhat, pokud **je teplota baterie nižší než 6 °C**.
- Robota používejte **při okolní teplotě vyšší než 6 °C**.

LiDAR je blokován

Příčina:

• LiDAR je zablokován (např. nebyl odstraněn ochranný kryt LiDAR).

Řešení:

- Sejměte ochranný kryt LiDAR a zkuste to znovu.
- Pokud je zařízení LiDAR na horní straně robota znečištěné, očistěte jej hadříkem, který nepouští vlákna, a poté to zkuste znovu.

Porucha systému LiDAR

Příčina:

• LiDAR je velmi znečištěný nebo má chybu senzoru.

- Zkontrolujte, zda není **zařízení LiDAR znečištěné**. V případě potřeby jej vyčistěte a zkuste to znovu.
- Pokud problém přetrvává, restartujte robota.
- Pokud problém přetrvává, kontaktujte poprodejní servis.

LiDAR je špinavý

Příčina:

• Senzor LiDAR je znečištěný.

Řešení:

- Otřete senzor LiDAR na horní straně robota čistým hadříkem.
- Po čištění udržujte **zařízení LiDAR v suchu**.

Teplota LiDAR je vysoká

Příčina:

• Teplota LiDARu je vysoká a LiDAR se brzy zastaví.

Řešení:

- Robot se automaticky pokusí vrátit do nabíjecí stanice, aby se ochladil.
- Zajistěte, aby robot pracoval při okolní teplotě nižší než 40 °C.
- Umístěte robota na stinném, chladném a dobře větraném místě.
- Alarm **se zastaví, jakmile teplota klesne** na normální hodnotu.
- Po ochlazení robot automaticky pokračuje v provozu.
- Pokud problém přetrvává, kontaktujte poprodejní servis.

Teplota LiDAR je příliš vysoká

Příčina:

• **Teplota LiDARu** je příliš vysoká a zastavila se.

- LiDAR se automaticky vypne kvůli vysokým teplotám.
- Zajistěte, aby robot **pracoval při okolní teplotě nižší než 40 °C**.
- Umístěte robota na **stinném, chladném a dobře větraném místě**. Alarm se zastaví, jakmile se teplota vrátí do normálního rozmezí.
- Pokud problém přetrvává, kontaktujte poprodejní servis.

Robot se ztratil

Příčina:

• Pozice je ztracena.

Řešení:

- Zkontrolujte, zda není **zařízení LiDAR na horní straně robota znečištěné**, protože nečistoty mohou ovlivnit polohování.
- Přesuňte robota ručně na **volné místo uvnitř mapy** a zkuste úlohu znovu spustit.
- Pokud se poloha stále neobnoví, **dálkově ovládejte robota zpět do nabíjecí stanice** prostřednictvím aplikace a poté znovu spusťte úkol sečení.

Chyba senzoru

Příčina:

• Došlo k chybě senzoru.

Řešení:

- Restartujte robota a zkuste to znovu.
- Pokud problém přetrvává, kontaktujte poprodejní servis.

Robot je v zóně zákazu vstupu

Příčina:

• Robot se nachází uvnitř zakázané zóny.

- Přesuňte robota **ručně ze zakázané zóny** a zkuste to znovu.
- V případě potřeby **použijte aplikaci k dálkovému ovládání robota** mimo zónu zákazu vstupu a poté pokus opakujte.

Robot je mimo mapu

Příčina:

• Robot se nachází mimo hranice mapy.

Řešení:

- Přesuňte robota **ručně zpět do mapy** a zkuste to znovu.
- V případě potřeby **použijte aplikaci k dálkovému ovládání robota** zpět na mapu a pak to zkuste znovu.

Je aktivováno nouzové zastavení

Příčina:

• Na robotovi bylo stisknuto tlačítko Stop.

Řešení:

• Robota odemknete **dvojím** stisknutím **tlačítka OK**.

Vybitá baterie - robot se brzy vypne

Příčina:

• Úroveň nabití baterie je ≤ 10 %.

Řešení:

• Robota připojte k nabíjecí stanici a nabíjejte.

Nepodařilo se vrátit do nabíjecí stanice

Příčina:

• Robot nemůže při návratu najít nabíjecí stanici.

- Zkontrolujte, zda **robotovi nebrání překážky**, a odstraňte je.
- V případě potřeby můžete **robota dálkově ovládat zpět do nabíjecí stanice** prostřednictvím aplikace.

Nepodařilo se připojit k nabíjecí stanici

Příčina:

• Robot najde nabíjecí stanici, ale nepodaří se mu připojit.

Řešení:

- Zkontrolujte, zda nejsou **reflexní fólie na stanici znečištěné nebo** zablokované.
- Zkontrolujte, zda se **před stanicí** nenacházejí **překážky**.
- Ujistěte se, že **je stanice na svém místě a** že **se nepohnula**.
- Zkontrolujte, zda není základní deska pokryta hustým blátem.
- Ujistěte se, že **stanice není na svahu**.
- Zkontrolujte, zda je nabíjecí stanice napájena.
- Pomozte robotovi dokovat **pomocí dálkového ovládání nebo ručně**.

Polohování se nezdařilo

Příčina:

• Polohování selže, když se robot pokusí zahájit sečení.

Řešení:

- LiDAR může být zakrytý. Přesuňte robota ručně na rovné a volné místo uvnitř mapy a zkuste to znovu.
- Pokud problém přetrvává, zkuste to znovu po připojení robota do nabíjecí stanice.

Překážka na cestě

Příčina:

• Cesta je zatarasená.

- Zkontrolujte, zda je na cestě nastavena zóna zákazu vstupu.
- Zkontrolujte, zda **na cestě** nejsou **překážky,** a odstraňte je.
- Pokud robot stále nemůže projet, odstraňte cestu v Úpravách mapy a vytvořte novou.

Specifikace

Základní informace

Funkce		MOVA 60	0	Sada MOV	A 600	MOVA 1000
Model		MLLM111	0	MLLM1110		MLLM4110
Rozměry		643,2 × 41 279,3 mm	18,6 × I	643,2 × 418 279,3 mm	3,6 ×	-
Hmotnost (và baterie)	ćetně	10,1 kg		10,1 kg		11,7 kg
Doporučená kapacita	pracovní	600 m ²		600 m²		1,000 m²
Sečení						
Funkce	MOVA 600	6	Sada MOV	A 600	MOVA 10	000
Efektivita sečení	600 m²/den (Standard), ′ m²/den (Effi	1 000 cient)	600 m²/de (Standard) m²/den (Ef	n , 1 000 ficient)	800 m²/c (Standar m²/den (len d), 1 200 Efficient)
Výška sečení	20-60 mm		20-60 mm		-	
Šířka sečení	20 cm		20 cm		-	
Doba nabíjení	100 min		100 min		40 minut	I

Hlukové emise

Funkce	MOVA 600	Sada MOVA 600	MOVA 1000
Hladina akustického výkonu LWA	59 dB(A)	59 dB(A)	-
Nejistoty akustického výkonu KWA	3 dB(A)	3 dB(A)	-
Hladina akustického tlaku LpA	56 dB(A)	56 dB(A)	-
Nejistoty akustického tlaku KpA	3 dB(A)	3 dB(A)	-

Pracovní stav

Funkce	MOVA 600	Sada MOVA 600	MOVA 1000
Provozní teplota	0-50 °C (doporučená teplota: 10-35 °C)	0-50 °C (doporučená teplota: 10-35 °C)	-
Dlouhodobá skladovací teplota	-10-35 °C (doporučená teplota: 0-25 °C)	-10-35 °C (doporučená teplota: 0-25 °C)	-
Klasifikace IP	Robot: IPX6, nabíjecí stanice: IPX4, Napájení: NAPÁJENÍ: IP67	Robot: IPX6, nabíjecí stanice: IPX4, Napájení: NAPÁJENÍ: IP67	-
Maximální sklon plochy pro sečení	45% (24°)	45% (24°)	-

Připojení

Funkce	MOVA 600		Sada MOVA 600	MOV A 1000
Frekvenčn í rozsah Bluetooth	2400,0-2483,5 MHz		2400,0-2483,5 MHz	-
Max. Výkon RF	Wi-Fi 2,4 GHz (2400-2483,5M), Bluetooth 7,49 dBm		Wi-Fi 2,4 GHz (2400-2483,5M), Bluetooth 7,49 dBm	-
Služba propojení (volitelná)	LTE-FDD: B1/3/7/8/20/28A, LTE- TDD: B38/40/41		LTE-FDD: B1/3/7/8/20/28A, LTE TDD: B38/40/41	
GNSS (volitelně)	GPS/GLONASS/BDS/Galileo/QZ SS		GPS/GLONASS/BDS/Galileo/QZ SS	-
Hnací motor	a řezací mol	or		
Funkce		MOVA 600	Sada MOVA 600	MOVA 1000
Rychlost jíz dálkovým o	dy pod ovládáním	0,45 m/s - 0,8 m/s	0,45 m/s - 0,8 m/s	-
Rychlost jíz sečení	Rychlost jízdy přiStandardní: 0,35 msečeníefektivní: 0,6 m/s		/s, Standardní: 0,35 m/s, efektivní: 0,6 m/s	-
Otáčky řeza motoru	acího	2500/min	2500/min	-

Baterie a napájecí zdroj

Funkce MOVA 600			Sada MOVA 600	MOVA 1000
Model baterie	MBPM10		MBPM10	-
Typ baterie	Lithium-iontová baterie		Lithium-iontová baterie	-
Jmenovitá kapacita	2500 mAh		2500 mAh	-
Jmenovité napětí	18V DC		18V DC	-
Model nabíječky	MPAM10		MPAM20	-
Vstupní napětí	100-240 V AC		100-240 V AC	-
Výstupní napětí	tí 20V DC		20V DC	-
Výstupní proud	1.5A		3A	-
Nabíjecí stanice	R			
Funkce	20	MOVA 600	Sada MOVA 600	MOVA 1000
Model nabíjecí star	nice	MCM10	MCM11	-
Vstupní napětí		20V DC	20V DC	-
Výstupní napětí		20V DC	20V DC	-
Vstupní proud		1.5A	ЗA	-
Výstupní proud		1.5A	3A	-

Příslušenství a hnací kola

Funkce	MOVA 600	Sada MOVA 600	MOVA 1000
Náhradní čepele a šrouby	9	81	9
Model čepele	MBKM10	MBKM10	-
Hnací kola	Standardní	Off-road	-

Záruční podmínky

Na nový výrobek zakoupený v prodejní síti Robotworld.cz se vztahuje záruka 2 roky. V případě potřeby opravy nebo jiného servisu v záruční době se obraťte přímo na prodejce výrobku, je nutné předložit originální doklad o koupi s datem nákupu.

Za rozpor se záručními podmínkami, pro který nelze reklamaci uznat, se považují následující skutečnosti:

- Používání výrobku k jinému účelu, než pro který je výrobek určen, nebo nedodržování pokynů pro údržbu, provoz a servis výrobku.
- Poškození výrobku živelnou pohromou, zásahem neoprávněné osoby nebo mechanicky vinou kupujícího (např. při přepravě, čištění nevhodnými prostředky apod.).
- přirozené opotřebení a stárnutí spotřebního materiálu nebo součástí během používání (např. baterií atd.).
- Působení nepříznivých vnějších vlivů, jako je sluneční záření a jiné záření nebo elektromagnetické pole, vniknutí kapaliny, vniknutí předmětu, přepětí v síti, elektrostatický výboj (včetně blesku), vadné napájecí nebo vstupní napětí a nevhodná polarita tohoto napětí, chemické procesy, např. použité zdroje atd.
- Pokud někdo provedl úpravy, modifikace, změny konstrukce nebo adaptace za účelem změny nebo rozšíření funkcí výrobku oproti zakoupené konstrukci nebo použití neoriginálních součástí.

119